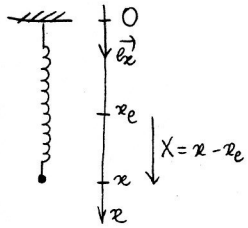


EXM4.7

1) Oscillateur dans l'air : $m\ddot{x} = P + T = mg - k(x - l_0)$ (2)



à l'équilibre $0 = P + T_{eq} = mg - k(x_e - l_0)$ (1)

(2)-(1) donne : $m\ddot{x} = -k(x - x_e)$

$$m\ddot{X} = -kX$$

$$\ddot{X} + \omega_0^2 X = 0 \quad \text{avec} \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}} = \frac{2\pi}{T_0}$$

oscillat° sinusoïdales : $X = X_m \cos(\omega_0 t + \varphi)$ de période T_0

$$T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}} = 2\pi \sqrt{\frac{4}{3} \frac{\pi r^3 \rho}{k}} \rightarrow \boxed{T_0 = 4\pi \sqrt{\frac{\pi r^3}{3k}}}$$

2) La sphère est plongée dans le liquide ; à l'équilibre, la somme vectorielle des forces appliquées est nulle :

$$\vec{P} + \vec{T}_{eq} + \vec{f} + \vec{F}_A = \vec{0} \quad (3) \quad \text{avec}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{P} = \frac{4}{3} \pi r^3 \rho \vec{g} \\ \vec{F}_A = -\vec{P} \text{ déplacés} = -\frac{4}{3} \pi r^3 \rho_e \vec{g} \\ \vec{f} = -6\pi \eta r \vec{v} \text{ car } \vec{v} = \vec{0} \text{ à l'éq.} \\ \vec{T}_{eq} = -k(x_e - l_0) \vec{e}_z \end{array} \right.$$

$$\downarrow \frac{4}{3} \pi r^3 g (\rho - \rho_e) - k(x_e - l_0) + 0 = 0 \quad \text{selon } +\vec{e}_z$$

$$\boxed{x_e = l_0 + \frac{4}{3} \frac{\pi r^3 g (\rho - \rho_e)}{k}}$$

3) PFD : $\frac{4}{3} \pi r^3 \rho \ddot{x} = \frac{4}{3} \pi r^3 \rho g - k(x - l_0) - \frac{4}{3} \pi r^3 \rho_e g - 6\pi \eta r \dot{x}$ (4)

$$(4)-(3) \rightarrow : \frac{4}{3} \pi r^3 \rho \ddot{x} + 6\pi \eta r \dot{x} + k(x - x_e) = 0$$

soit $X \equiv x - x_e$: il apparaît : $\ddot{X} + \frac{9\eta}{2r^2 \rho} \dot{X} + \frac{3k}{4\pi r^3 \rho} X = 0$

$$r^2 + \frac{9\eta}{2r^2 \rho} r + \frac{3k}{4\pi r^3 \rho} = 0 \quad \text{Eq. caractéristique}$$

4) le régime est pseudo-sinusoïdal lorsque le discriminant de l'équation caractéristique est négatif ; soit :

$$\Delta = \frac{81\eta^2}{4r^4 \rho^2} - \frac{3k}{\pi r^3 \rho} < 0 \quad \text{d'où : } \boxed{k > \frac{27\pi \eta^2}{4r\rho}}$$

les racines $x_{1,2} = \frac{-b \pm j\sqrt{|\Delta|}}{2a} = -\frac{1}{\tau} \pm j\omega_1$ avec $\omega_1 = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{3k}{\pi r^3 \rho} - \frac{81\eta^2}{4r^4 \rho^2}}$

$$\text{d'où} \quad \boxed{T_1 = \frac{2\pi}{\omega_1} = \frac{4\pi}{\sqrt{\frac{3k}{\pi r^3 \rho} - \frac{81\eta^2}{4r^4 \rho^2}}}$$

5) l'expression de k peut être déduite de T_0 : $k = \frac{16\pi^3 \rho r^3}{3T_0^2}$

$$T_1^2 = \frac{16\pi^2}{\frac{3}{\pi r^3 \rho} \frac{16\pi^3 \rho r^3}{3T_0^2} - \frac{81\eta^2}{4r^4 \rho^2}} = \frac{16\pi^2}{\frac{16\pi^2}{T_0^2} - \frac{81\eta^2}{4r^4 \rho^2}}$$

$$\frac{16\pi^2}{T_0^2} - \frac{81\eta^2}{4r^4 \rho^2} = \frac{16\pi^2}{T_1^2} \quad \text{d'où} \quad \frac{81}{4r^4 \rho^2} \frac{\eta^2}{16\pi^2} = \frac{1}{T_0^2} - \frac{1}{T_1^2}$$

$$\text{d'où} \quad \boxed{\eta = \frac{8\pi r^2 \rho}{9} \sqrt{\frac{1}{T_0^2} - \frac{1}{T_1^2}}}$$

Rqne : $[\eta] = M L^{-1} T^{-1}$